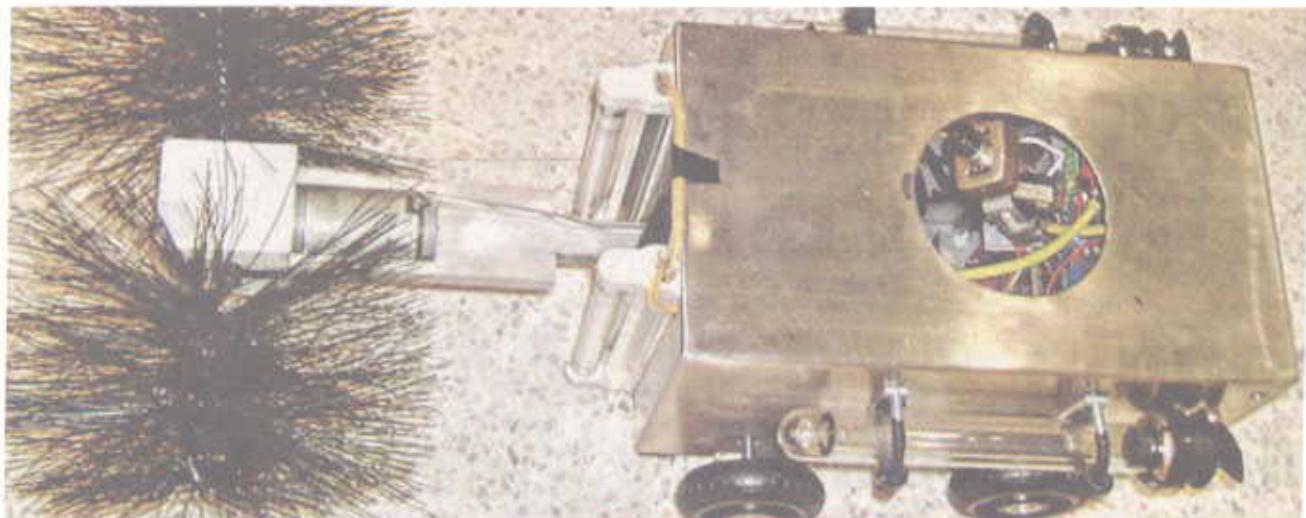


ຫຸ້ນຍົນຕັດລ້າງທ່ອແວຣ



ปัจจุบันอากาศติดสูญจำนานมาก มักมีการตรวจสอบ ป้องอาการเป็นท่อส่งลมขนาดใหญ่ แต่เมื่อถูกไขไปประจำ เวลาหนึ่ง ท่อส่งลมภายในระบบจะเป็นที่ลະສົມของฝุ่น ละออง สิ่งสกปรกและเชื้อโรคค่า ฯ ซึ่งโดยทั่วไปลักษณะ ของฝุ่นจะละเอียดและละเอียด แล้วเมื่อรวมกับความชื้นใน อากาศ ทำให้เกิดการจับยึดกันและเกิดตัวอุดกั้นและเกิด รอบห่อและขึ้นเป็นแหล่งหมักหมม ก่อให้เกิดเชื้อโรคใน ระบบทางเดินหายใจ

โดยท่อส่งลมภายในเหล่านี้ไม่สามารถทำความสะอาดได้ทั่วถึง ดังนั้นแนวทางการนำเทคโนโลยีเข้ามาใช้ในการทำความสะอาดที่ซ่อนอยู่ใน โครงการวิจัยญี่ปุ่นต่อต้านฝุ่นทางอากาศท่อส่งลม (Air Duct Cleaning Robot) ภายใต้การสนับสนุนจากสำนักงานกองทุนสนับสนุนการวิจัย (สกอ.) โดยมี ดร.อวิชา มนิธรรมรัตน์ สถาบันวิทยาการหุ่นยนต์ภาควิชานาม (FIBO) และทีมวิจัยประกอบด้วย นาษพิริเวช พะรังสฤษโตรัตน์ นาย วิรชรัติ เลิศน้อย และนายเสนอ ใจวักเรือน มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระ จอมเกล้าธนบุรี

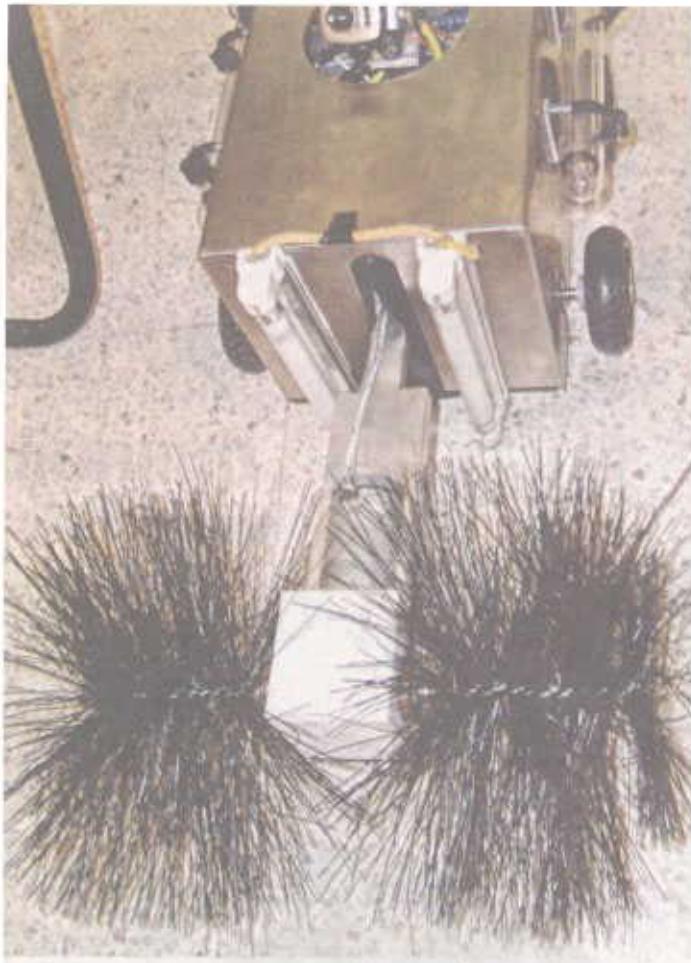
หนึ่งในทีมวิจัย กล่าวว่า แผนกรองอากาศในระบบบ้านอากาศที่ ครอบคลุมและรองรับได้ใช้ประโยชน์เวลาหนึ่ง จะเกิดคุณภาพของอากาศ ที่มีปัญหาเกี่ยวกับการติดตั้งและ การออกแบบที่ไม่ดี ทำให้มีการไหลผ่านช่องว่างระหว่างแผง ก่อให้เกิดฝุ่นและเชื้อโรค ให้กับอากาศ ให้ไม่ผ่านกรอง ซึ่งจะเป็นได้รับ ด้วยแรงกรองอากาศไม่ได้รับการคุ้มครองจากฝุ่นและเชื้อโรค ในการ ทำความสะอาดท่อส่งลม ซึ่งทีมวิจัยได้ทดสอบเป็นคราว ที่จะป้องกันฝุ่นและเชื้อโรคในอากาศที่ถูกดูดเข้ามาใน ห้องที่มีความสะอาดมาก แต่เมื่อเวลาผ่านไป ฝุ่นและเชื้อโรคจะกลับมาอีก ดังนั้น ต้องมีการซ่อมแซมอย่างต่อเนื่อง

ระบบการทำงานของหุ่นยนต์ ที่ทำความสะอาดท่อส่งลม จะมีระบบ ที่ต้องการที่ทำความสะอาดได้โดย การติดตั้งชุดขนแปรงที่สามารถ การขับให้หมุนได้ตาม ท่อส์ ทำงานโดยการติดตั้งกล้อง วิดีโอไว้ที่ตัวหุ่นยนต์ท่อเข้ากับ นิ่มลดที่สามารถสั่งการและ ควบคุมหุ่นยนต์ Joystick หุ่น ยนต์จะต้องมีระบบหัวฉีดโดย ต่อเข้ากับ Compressor เพื่อ สามารถที่จะฉีดและฉีดล้าง ความสกปรกออกจากท่อส์ เพื่อป้องกันการลอกถาวร ทั้งน้ำ ดีดห้องท่อหัวที่ที่จะฉีดน้ำท่อเข้าและฉีดหัวที่จะฉีดน้ำ ข้าวสารที่มีประสาทเชิงพาณิชย์ ให้กับหุ่นยนต์เพื่อทำความสะอาดห้องท่อส์ หัวกันฝุ่นที่เพื่อทำลายเชื้อโรคที่ติดถาวรอยู่ในห้อง

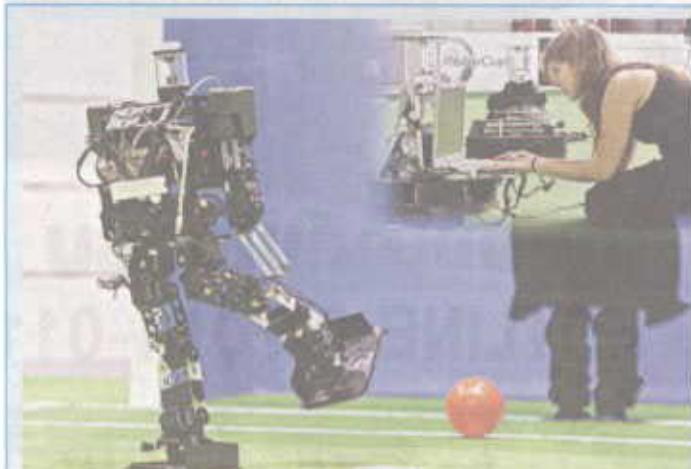
หุ่นยนต์ที่ได้ปรับปรุงในการใช้หุ่นยนต์ ทำความสะอาดท่อส์ เช่น สามารถพิสูจน์และประเมิน ได้ว่าห้องท่อหัวที่ว่าด้วย และเพื่อทราบว่าการ ทำความสะอาดได้เมื่อจาก การติดตั้งกล้องวิดีโอ สามารถใช้เวลา น้อยในการเข้าไปทุ่งความสะอาดและสามารถที่จะเข้า

ไปที่ความสะอาดได้ใน บริเวณที่ยากต่อการเข้าถึง เช่น บริเวณข้อต่อห้อง ของห้อง ฉีดหัวที่จะมีระบบ ทำความสะอาดและดูแล ห้องป้องกันอันตรายจากการติดเชื้อ ไวรัส

[ต่อต่อหน้า]



แนวคิดในการพัฒนาโครงงานทุ่นยานต์ห้าห่วงจะอ้างอิงด้วยสิ่งที่
นักจารชีวะทำให้การใช้หุ่นยานต์ห้าหัวห่วงสามารถและมีประสิทธิภาพในส่วนที่
มนุษย์ไม่สามารถเข้าถึงได้ ในส่วนของการนำหุ่นยานต์ห้าหัวห่วงไปใช้จัดการในบริเวณที่มี
ภาระซุกซាគต่างประเทศ และลดค่าแรงงาน แล้วซึ่งเป็นการศึกษาพัฒนา
งานวิศวกรรมทางด้านหุ่นยานต์ห้าหัวห่วงภายในประเทศไทย จึงหันมาจัดการหุ่นยานต์ห้าหัวห่วง
ซึ่งเป็นส่วนหนึ่งของการพัฒนาศักยภาพทางเทคโนโลยีของประเทศไทยให้ก้าวที่ยอม
รับต่างประเทศได้ต่อไป.



โรบอคัพ การแข่งขันหุ่นยานต์ห้าหัวห่วง หรือโรบอคัพ (RoboCup) ในเบอร์มิลัน ทางตอนเหนือของอิตาลี เริ่มขึ้นแล้ว
โดยมีทีมวุฒิชั้นเชิงขั้นอัจฉริยะ 440 ทีม จาก 36 ประเทศ